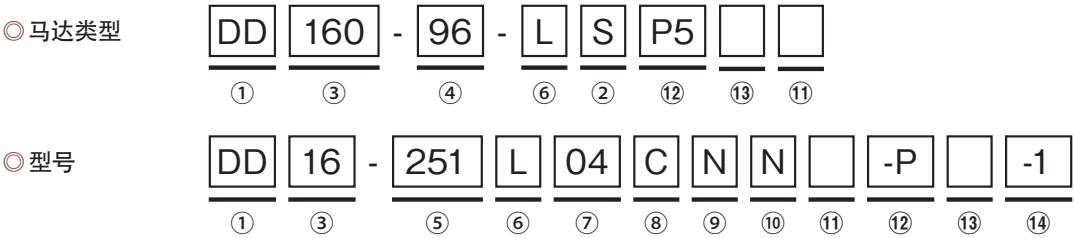


■ τDISC DD-s系列 型号/马达类型说明



①	产品分类(1)		DD…τDISC DD-s系列			
②	产品分类(2)	马达类型	S…ND-s系列/ ND-s HS系列/ DD-s系列/ HD-s系列			
③	外径	马达类型	160…160mm	250…265mm	400…420mm	630…663mm
		型号	16…160mm	25…265mm	40…420mm	63…663mm
④	高度		例) 96 …96mm			
⑤	额定输出 ※1		例) 251 … 25 1=25×10 <sup>1</sup> =250W └┐ 10乘方的指数部分 └ 有效数字			
⑥	马达法兰		F…带法兰			L…无法兰
⑦	额定转速		额定转速(rps单位,小数点以下省略) 例) 04 …4rps			
⑧	编码器类型		C…绝对式编码器(单圈旋转绝对值)			A…增量式编码器
⑨	冷却方式		N…自然空冷			
⑩	海外规格		N…无			
⑪	专用机记号		无…标准规格			
			R+连号数字…准标准规格			S+连号数字…专用机规格
⑫	工作台面 旋转精度 ※2	马达类型	无 …标准规格			
			P10…高精度10μm规格(选配)			
			P5 …高精度5μm规格(选配)			
			P3 …高精度3μm规格(选配)			
		型号	无 …标准规格			
			-P …DD160/250/400类型: 高精度5μm规格(选配) DD630类型: 高精度10μm规格(选配)			
			-P5…DD630类型: 高精度5μm规格(选配)			
			-P3…DD160/250/400类型: 高精度3μm规格(选配)			
⑬	平行度		无…标准规格			
			H …平行度加工规格(选配) ※DD630类型尚未对应			
⑭	绝对位置补正选配		无…没有绝对位置补正选配			
			-0…由客户向VPH伺服驱动器传输补正数据			
			-1…由客户向VCⅡ伺服驱动器传输补正数据(日语版)			
			-2…お客様にてVCⅡ伺服驱动器に補正データを転送			
			-5…由本公司将补正数据装入VPH伺服驱动器后出货			
			-6…由本公司将补正数据(日语)装入VCⅡ伺服驱动器后出货			
			-7…速度控制运转、转矩控制运转、简易位置控制运转、伺服锁定			

※1 系将下1位数四舍五入后而得的值。  
※2 DD160/250/400类型的高精度规格对应5μm・3μm,DD630类型的高精度规格对应10μm・5μm。

※ 为了改进产品,我们有可能未经预告就变更外形尺寸。设计时,请从喜开理日机电装公司主页下载最新的外形图。

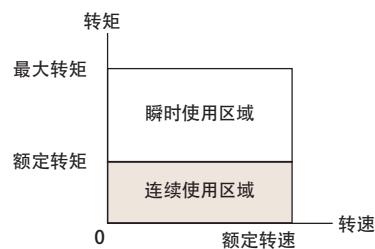
■ 关于编码器类型

DD-s系列中,绝对式编码器型对应标准产品阵容。  
需要注意的是,因为是无电池类型,所以无法保持多旋转数据。  
以下马达类型中,增量式编码器类型也可对应接单生产。  
•DD160-96/146-LS(P5/P3)      •DD250-90/138/163-LS(P5/P3)  
本产品目录的规格、外形图只登载了绝对式编码器类型。  
增量式编码器类型,其检测脉冲、解析度、线缆直径、连接器形状、线缆引出口等会有所差异。  
详情请从喜开理日机电装公司主页上进行确认。

## 共同规格

使用周围温度	0~40℃
使用周围湿度	85%以下 无结露
设置场所	不应处在腐蚀性气体、研磨油、金属粉、油等有害环境中 应在太阳直射不到的房间内
安装方向	旋转部朝向水平上下方 ※有关水平方向以外的方向,请向我们咨询。
冷却方式	自然空冷
绝缘等级	F类
绝缘耐压	AC1500V、1分钟
保护等级	IP44
标高	1000m以下
耐振动	1G(3向 各2小时)
耐冲击	30G(3向 各2次)

## 转矩特性



※ 在连续进行限制以及按限制的动作(超低速旋转、微小角度往返动作)时,为了保护马达,会降低电子式过热保护器的设定。在上述动作下使用时,请向营业担当人员咨询。

## τ DISC DD-s系列 个别规格

马达类型 ※1	DD160-96-LS(P5/P3)		DD160-105-FS(P5/P3)		DD160-146-LS(P5/P3)	
型号(下型号) ※1	DD16-251L04CNN(-P/-P3)		DD16-251F04CNN(-P/-P3)		DD16-681L04CNN(-P/-P3)	
法兰类型	无法兰		带法兰		无法兰	
使用电源	ACV	200	200	200	200	200
外径	mm	160	160	160	160	160
高度 ※2	mm	96(95.8)	105(104.8)	105(104.8)	146(145.8)	146(145.8)
额定转矩	N·m	10	10	10	27	27
最大转矩	N·m	23	23	23	62.5	62.5
额定转速	rps	4	4	4	4	4
额定输出	W	251	251	251	678	678
额定电流	A	3.1	3.1	3.1	5	5
编码器类型	绝对式		绝对式		绝对式	
检测脉冲	ppr	2,097,152	6,815,744	6,815,744	2,097,152	2,097,152
检测解析度	arcsec	0.618	0.191	0.191	0.618	0.618
允许力矩负荷 ※3	N·m	280	280	280	280	280
允许轴向负荷 ※3	kN	22.5	22.5	22.5	22.5	22.5
工作台面	径向振摆(无负载)	30(标准)/5(高精度规格)/3(高精度规格)				
旋转精度 ※4	轴向振摆(无负载)	30(标准)/5(高精度规格)/3(高精度规格)				
平行度 ※5	μm	40(标准)/20(平行度加工规格)	50(标准)/20(平行度加工规格)	50(标准)/20(平行度加工规格)	40(标准)/20(平行度加工规格)	40(标准)/20(平行度加工规格)
绝对定位精度 ※6	arcsec	±50(标准)/±10(绝对位置补正功能选配时)				
重复定位精度(往返动作时)	arcsec	±1				
转子惯性力矩	kg·m <sup>2</sup>	0.0058	0.0058	0.0058	0.0074	0.0074
重量	kg	8.2	7.3	7.3	13.5	13.5
磁极检测方式	绝对位置检测		绝对位置检测		绝对位置检测	
组合驱动器	VPH系列	NCR-H□	2401□-A-□□□	2401□-A-□□□	2801□-A-□□□	2801□-A-□□□
	VCⅡ系列	NCR-□DA□	A2A-401J	A2A-401J	A2A-801J	A2A-801J

马达类型 ※1	DD250-90-LS(P5/P3)		DD250-138-LS(P5/P3)		DD250-163-LS(P5/P3)	
型号(下型号) ※1	DD25-521L02CNN(-P/-P3)		DD25-102L02CNN(-P/-P3)		DD25-152L02CNN(-P/-P3)	
法兰类型	无法兰		无法兰		无法兰	
使用电源	ACV	200	200	200	200	200
外径	mm	265	265	265	265	265
高度 ※2	mm	90(89.8)	138(137.8)	138(137.8)	163(162.8)	163(162.8)
额定转矩	N·m	42	80	80	120	120
最大转矩	N·m	100	190	190	300	300
额定转速	rps	2	2	2	2	2
额定输出	W	528	1,005	1,005	1,507	1,507
额定电流	A	6.3	10	10	10	10
编码器类型	绝对式		绝对式		绝对式	
检测脉冲	ppr	6,815,744	6,815,744	6,815,744	6,815,744	6,815,744
检测解析度	arcsec	0.191	0.191	0.191	0.191	0.191
允许力矩负荷 ※3	N·m	315	450	450	450	450
允许轴向负荷 ※3	kN	22.5	30	30	30	30
工作台面	径向振摆(无负载)	40(标准)/5(高精度规格)/3(高精度规格)				
旋转精度 ※4	轴向振摆(无负载)	40(标准)/5(高精度规格)/3(高精度规格)				
平行度 ※5	μm	60(标准)/20(平行度加工规格)				
绝对定位精度 ※6	arcsec	±50(标准)/±10(绝对位置补正功能选配时)				
重复定位精度(往返动作时)	arcsec	±1				
转子惯性力矩	kg·m <sup>2</sup>	0.04	0.08	0.08	0.105	0.105
重量	kg	20	34	34	42	42
磁极检测方式	绝对位置检测		绝对位置检测		绝对位置检测	
组合驱动器	VPH系列	NCR-H□	2801□-A-□□□	2152□-A-□□□	2152□-A-□□□	2152□-A-□□□
	VCⅡ系列	NCR-□DA□	A2A-801J	A2A-152J	A2A-152J	A2A-152J

※1 ( )内为高精度规格(选配)的马达类型及型号。

※2 ( )内为高精度规格(选配)的值。

※3 轴承寿命、振摆精度会因负荷而不同。

关于允许负荷的注意事项,请参照P.44 "关于τ DISC的允许负荷"。

※4 详情请参照P.43 "τ DISC 工作台面旋转精度 高精度规格选配"。

希望径向/轴向振摆精度超过3μm的精度时,请向营业担当人员咨询。

※5 平行度加工规格是追加到工作台面旋转精度 高精度规格上的选配。详情请参照P.43 "τ DISC 平行度加工规格选配"。

※6 详情请参照P.42 "τ DISC 绝对位置补正功能选配"。

■ τ DISC DD-s系列 个别规格

马达类型 ※1			DD400-150-LS (P5/P3)		DD400-200-LS (P5/P3)	
型号 (下单型号) ※1			DD40-322L02CNN (-P/-P3)		DD40-622L02CNN (-P/-P3)	
法兰类型			无法兰		无法兰	
使用电源			ACV 200		200	
外径			mm 420		420	
高度 ※2			mm 150 (149.8)		200 (199.8)	
额定转矩			N·m 260		500	
最大转矩			N·m 650		1,250 (1,000 ※7)	
额定转速			rps 2		2	
额定输出			W 3,267		6,283	
额定电流			A 24		34	
编码器类型			绝对式		绝对式	
检测脉冲			ppr 6,815,744		6,815,744	
检测解析度			arcsec 0.191		0.191	
允许力矩负荷 ※3			N·m 2,000		2,000	
允许轴向负荷 ※3			kN 44		44	
工作台面	径向振摆 (无负载)		μm 40 (标准) / 5 (高精度规格) / 3 (高精度规格)			
旋转精度 ※4	轴向振摆 (无负载)		μm 40 (标准) / 5 (高精度规格) / 3 (高精度规格)			
平行度 ※5			μm 100 (标准) / 20 (平行度加工规格)			
绝对定位精度 ※6			arcsec ±50 (标准) / ±10 (绝对位置补正功能选配时)			
重复定位精度 (往返动作时)			arcsec ±1			
转子惯性力矩			kg·m <sup>2</sup> 0.402		0.648	
重量			kg 76		109	
磁极检测方式			绝对位置检测		绝对位置检测	
组合驱动器	VPH系列	NCR-H□	2332□-A-□□□		2702□-A-□□□	
	VCⅡ系列	NCR-□DA□	A2B-402J		A2A-113J (A2A-752J ※7)	

马达类型 ※1			DD400-250-LS (P5/P3) (1.5rps规格)	DD400-250-LS (P5/P3) (1rps规格) ※8	DD400-250-LS (P5/P3) (2rps规格) ※8
型号(下单型号) ※1			DD40-702L01CNN(-P/-P3)	DD40-472L01CNN(-P/-P3)	DD40-942L02CNN(-P/-P3)
法兰类型			无法兰	无法兰	无法兰
使用电源			ACV 200	200	200
外径			mm 420	420	420
高度 ※2			mm 250 (249.8)	250 (249.8)	250 (249.8)
额定转矩			N·m 750	750	750
最大转矩			N·m 1,750 (1,390 ※9)	1,700	1650
额定转速			rps 1.5	1	2
额定输出			W 7,068	4,712	9,400
额定电流			A 47	33	51
编码器类型			绝对式	绝对式	绝对式
检测脉冲			ppr 6,815,744	6,815,744	6,815,744
检测解析度			arcsec 0.191	0.191	0.191
允许力矩负荷 ※3			N·m 3,000	3,000	3,000
允许轴向负荷 ※3			kN 55	55	55
工作台面	径向振摆(无负载)	μm	40(标准)/5(高精度规格)/3(高精度规格)		
旋转精度 ※4	轴向振摆(无负载)	μm	40(标准)/5(高精度规格)/3(高精度规格)		
平行度 ※5		μm	100(标准)/20(平行度加工规格)		
绝对定位精度 ※6			arcsec ±50(标准)/±10(绝对位置补正功能选配时)		
重复定位精度(往返动作时)			arcsec ±1		
转子惯性力矩			kg·m <sup>2</sup> 0.915	0.915	0.915
重量			kg 140	140	140
磁极检测方式			绝对位置检测	绝对位置检测	绝对位置检测
组合驱动器	VPH系列	NCR-H□	2702□-A-□□□	2702□-A-□□□	—
	VCⅡ系列	NCR-□DA□	A2A-153J	A2A-752J	A2A-153J

马达类型 ※1			DD630-175-LS (P10/P5)		DD630-225-LS (P10/P5)	
型号 (下单型号) ※1			DD63-842L01CNN (-P/-P5)		DD63-123L01CNN (-P/-P5)	
法兰类型			无法兰		无法兰	
使用电源			200		200	
外径			663		663	
高度 ※2			175 (174.8)		225 (224.8)	
额定转矩			1,350		2,000	
最大转矩			2,500		3,700	
额定转速			1		1	
额定输出			8,400		12,600	
额定电流			46		62	
编码器类型			绝对式		绝对式	
检测脉冲			12,582,912		12,582,912	
检测解析度			0.103		0.103	
允许力矩负荷 ※3			7,000		7,000	
允许轴向负荷 ※3			100		100	
工作台面	径向振摆 (无负载)	μm	100 (标准) / 10 (高精度规格) / 5 (高精度规格)			
旋转精度	轴向振摆 (无负载)	μm	100 (标准) / 10 (高精度规格) / 5 (高精度规格)			
平行度		μm	200 (标准)			
绝对定位精度 ※6		arcsec	±50 (标准) / ±10 (绝对位置补正功能选配时)			
重复定位精度 (往返动作时)		arcsec	±1			
转子惯性力矩		kg·m <sup>2</sup>	4.3		5.2	
重量		kg	231		290	
磁极检测方式			绝对位置检测		绝对位置检测	
组合驱动器	VPH系列	NCR-H□	—		—	
	VCII 系列	NCR-□DA□	A2A-113J		A2A-153J	

※1 ( ) 内为高精度规格 (选配) 的马达类型及型号。

※2 ( ) 内为高精度规格 (选配) 的值。

※3 轴承寿命、振摆精度会因负荷而不同。

关于允许负荷的注意事项,请参照P.44 "关于τ DISC的允许负荷"。

※4 详情请参照P.43 "τ DISC 工作台面旋转精度 高精度规格选配"。

希望径向/轴向振摆精度超过3μm的精度时,请向营业担当人员咨询。

※5 平行度加工规格是追加到工作台面旋转精度 高精度规格上的选配。

详情请参照P.43 "τ DISC 平行度加工规格选配"。

※6 详情请参照P.42 "τ DISC 绝对位置补正功能选配"。

※7 组合驱动器为VCⅡ系列7.5kW时,其最大转矩为1000N·m。

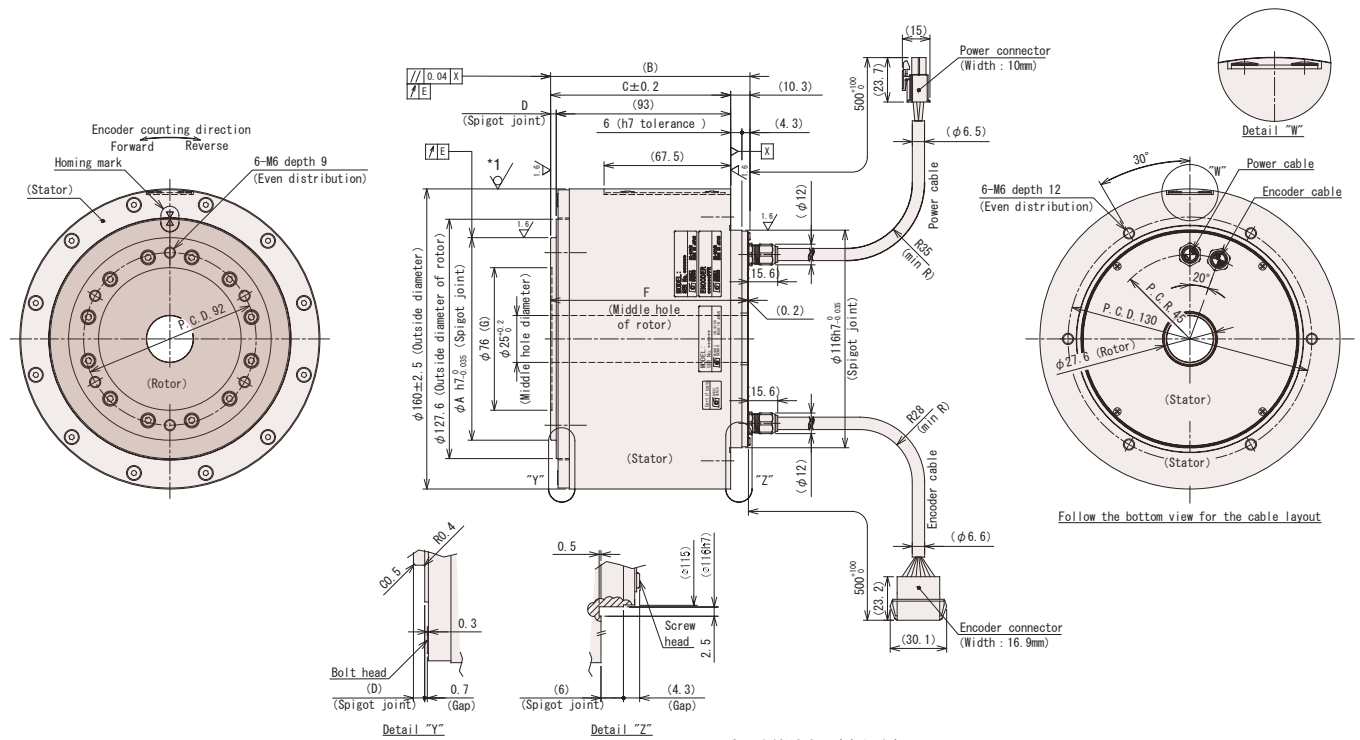
※8 属于标准品。需要时请向营业担当人员咨询。

※9 ( ) 内表示组合驱动器为VPH系列时的最大转矩值。

## ■ $\tau$ DISC DD-s系列 外形图

### ○ DD160-96-LS(P5/P3)

DD16-251L04CNN(-P/-P3)

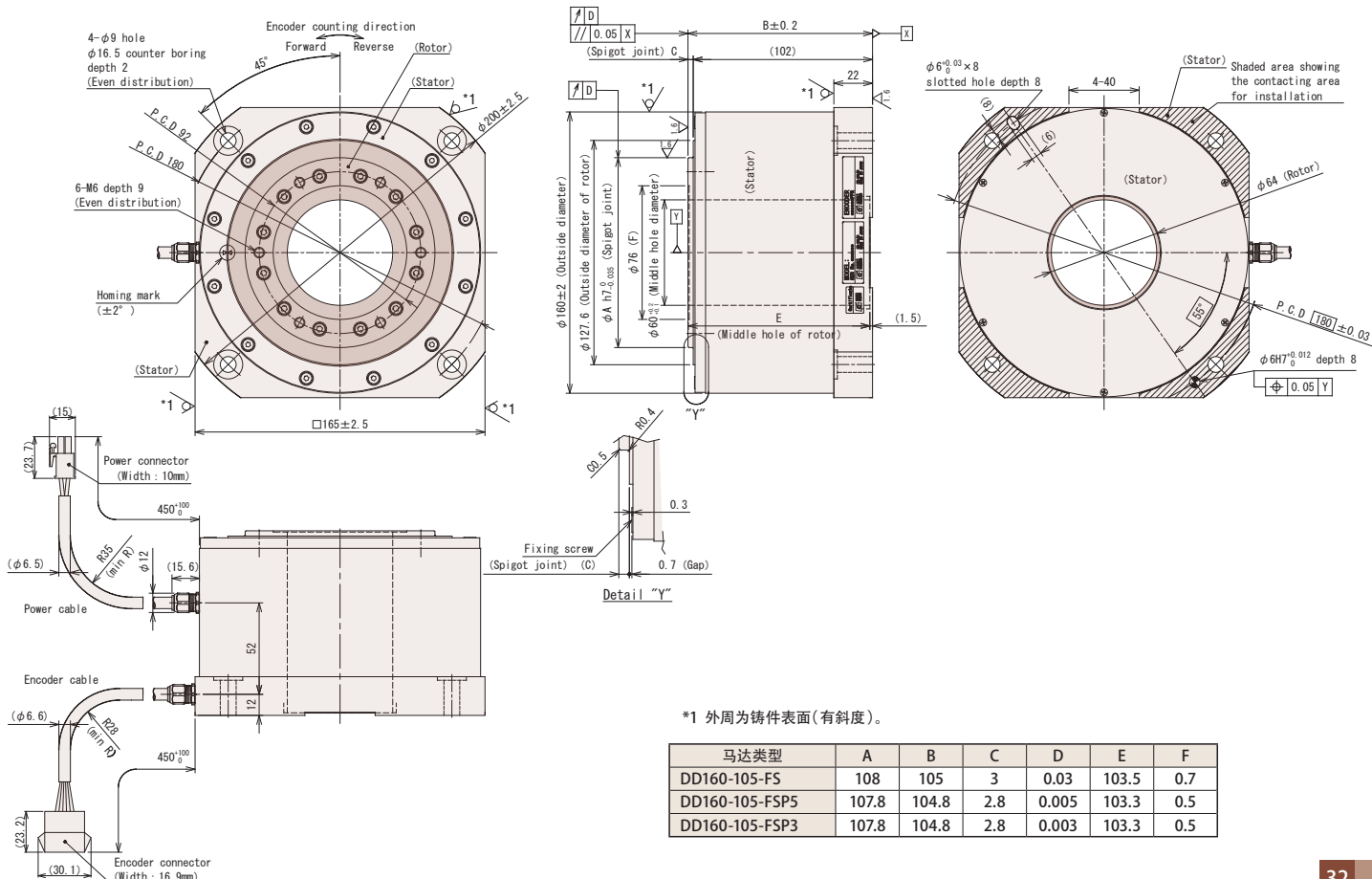


\*1 外周为铸件表面(有斜度)。

马达类型	A	B	C	D	E	F	G
DD160-96-LS	108	106.3	96	3	0.03	105.3	0.7
DD160-96-LSP5	107.8	106.1	95.8	2.8	0.005	105.1	0.5
DD160-96-LSP3	107.8	106.1	95.8	2.8	0.003	105.1	0.5

### ○ DD160-105-FS(P5/P3)

DD16-251F04CNN(-P/-P3)

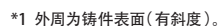


\*1 外周为铸件表面(有斜度)。

马达类型	A	B	C	D	E	F
DD160-105-FS	108	105	3	0.03	103.5	0.7
DD160-105-FSP5	107.8	104.8	2.8	0.005	103.3	0.5
DD160-105-FSP3	107.8	104.8	2.8	0.003	103.3	0.5

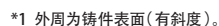
## τDISC DD-S 系列

DD16-681L04CNN(-P/-P3)



马达类型	A	B	C	D	E	F	G
DD160-146-LS	108	156.3	146	3	0.03	155.3	0.7
DD160-146-LSP5	107.8	156.1	145.8	2.8	0.005	155.1	0.5
DD160-146-LSP3	107.8	156.1	145.8	2.8	0.003	155.1	0.5

## DD25-521L02CNN(-P/-P3)

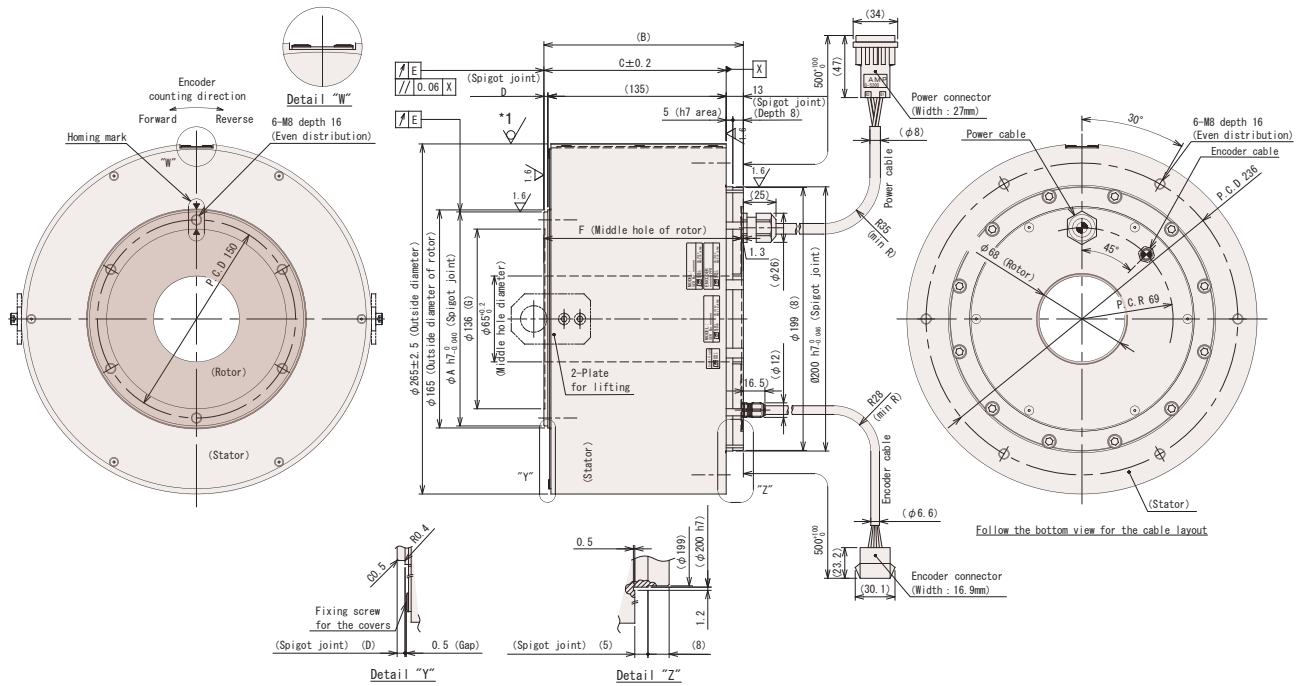


马达类型	A	B	C	D	E	F	G
DD250-90-LS	162	103	90	3	0.04	101.7	0.7
DD250-90-LSP5	161.8	102.8	89.8	2.8	0.005	101.5	0.5
DD250-90-LSP3	161.8	102.8	89.8	2.8	0.003	101.5	0.5

## ■ $\tau$ DISC DD-s系列 外形图

### ○ DD250-138-LS(P5/P3)

DD25-102L02CNN(-P/-P3)

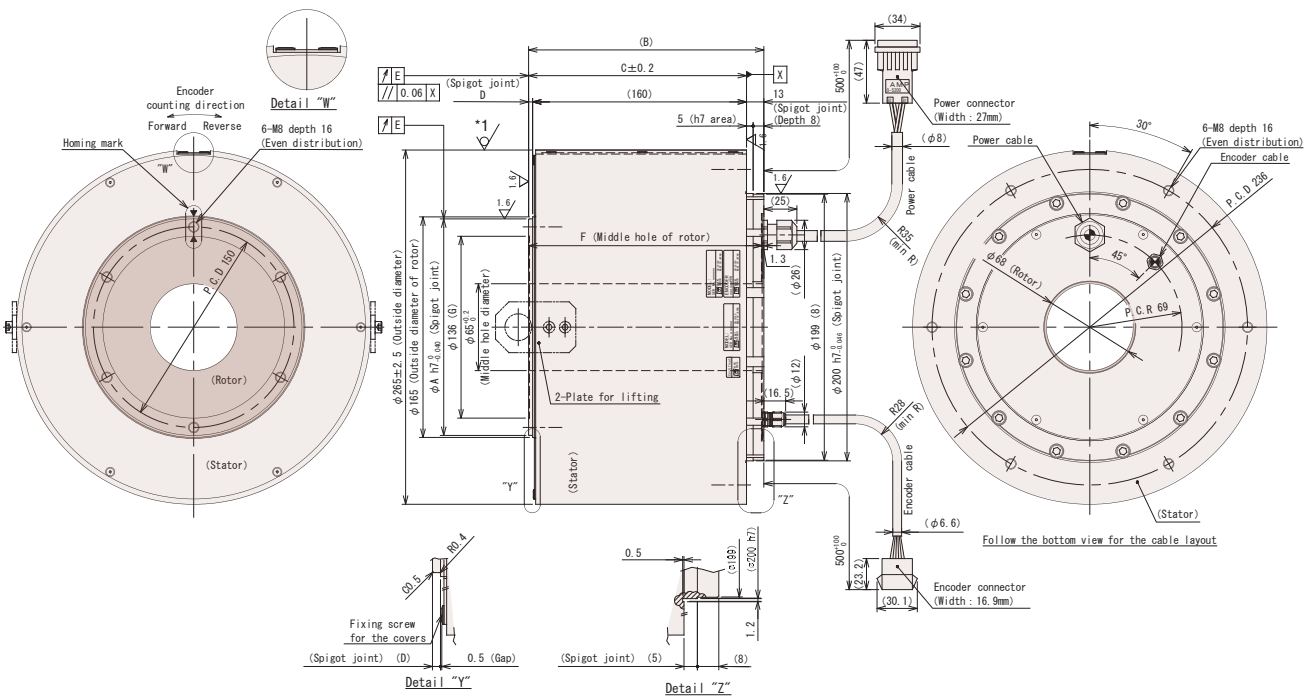


\*1 外周为铸件表面(有斜度)。

马达类型	A	B	C	D	E	F	G
DD250-138-LS	162	151	138	3	0.04	149.7	0.7
DD250-138-LSP5	161.8	150.8	137.8	2.8	0.005	149.5	0.5
DD250-138-LSP3	161.8	150.8	137.8	2.8	0.003	149.5	0.5

### ○ DD250-163-LS(P5/P3)

DD25-152L02CNN(-P/-P3)



\*1 外周为铸件表面(有斜度)。

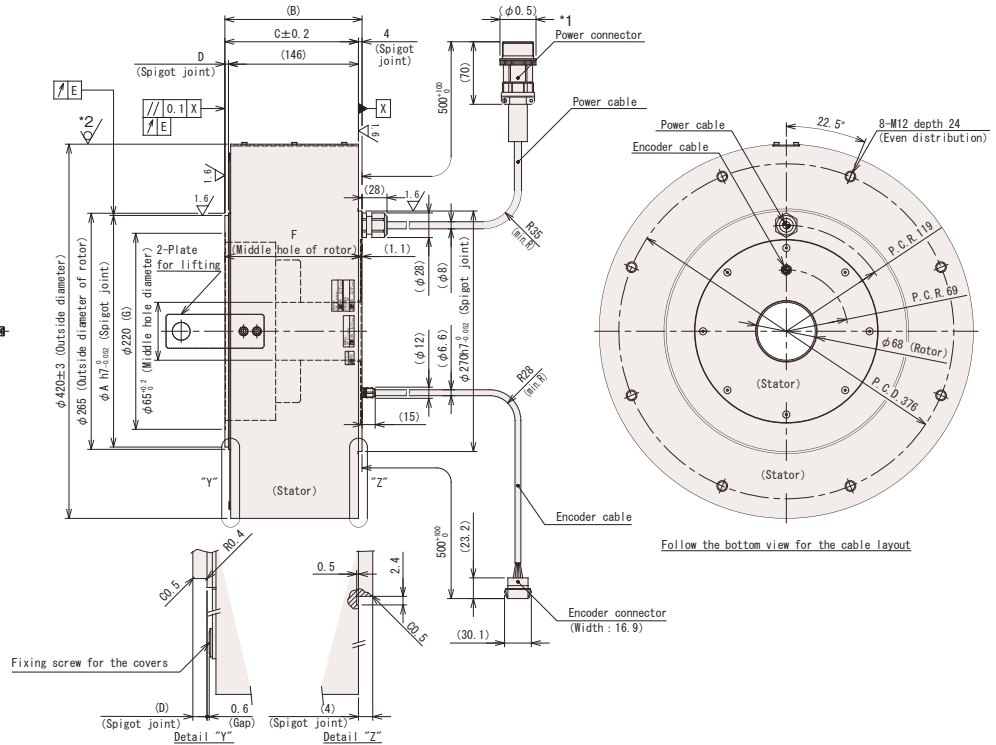
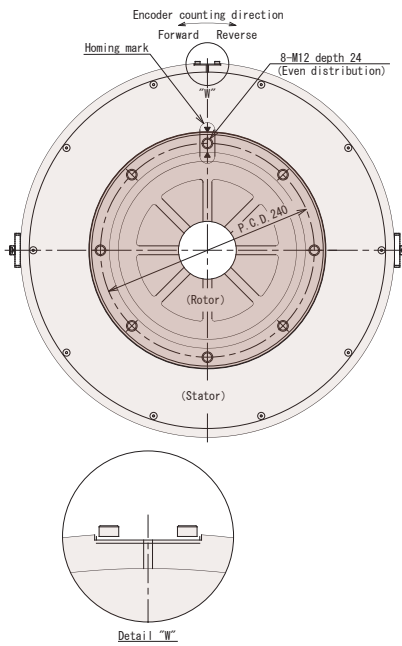
马达类型	A	B	C	D	E	F	G
DD250-163-LS	162	176	163	3	0.04	174.7	0.7
DD250-163-LSP5	161.8	175.8	162.8	2.8	0.005	174.5	0.5
DD250-163-LSP3	161.8	175.8	162.8	2.8	0.003	174.5	0.5

## ■ $\tau$ DISC DD-s系列 外形图

### ○ DD400-150-LS(P5/P3)

DD40-322L02CNN(-P/-P3)

$\tau$ DISC DD-s系列



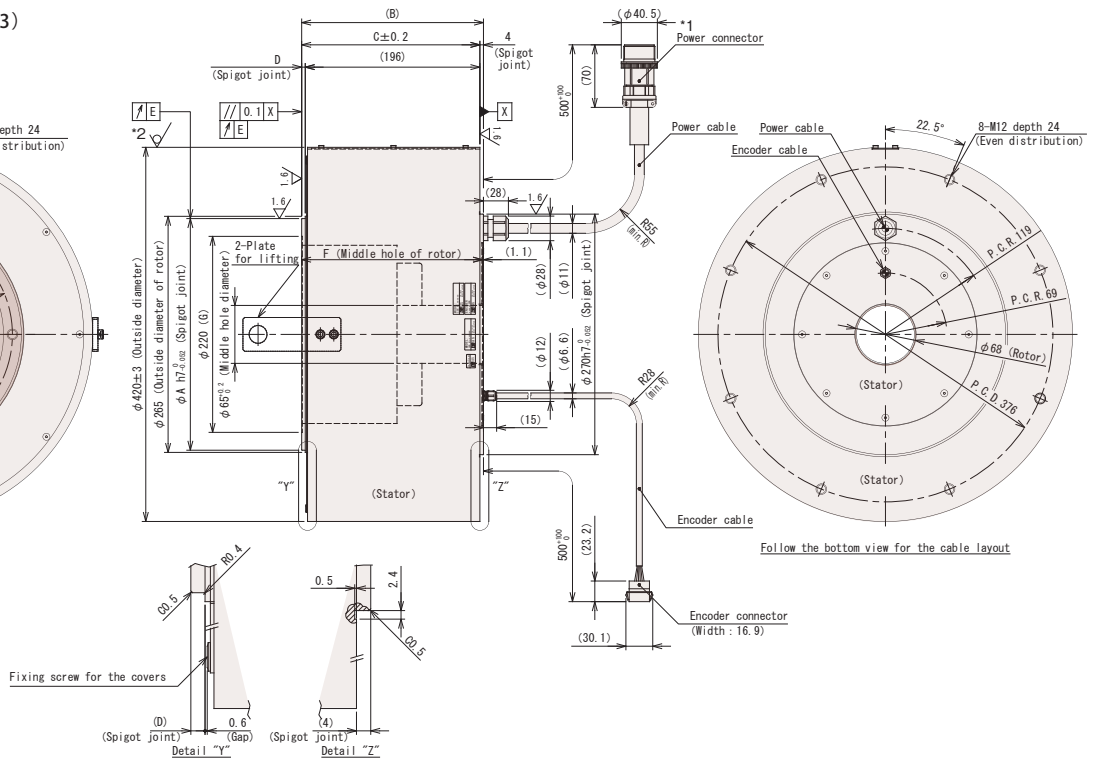
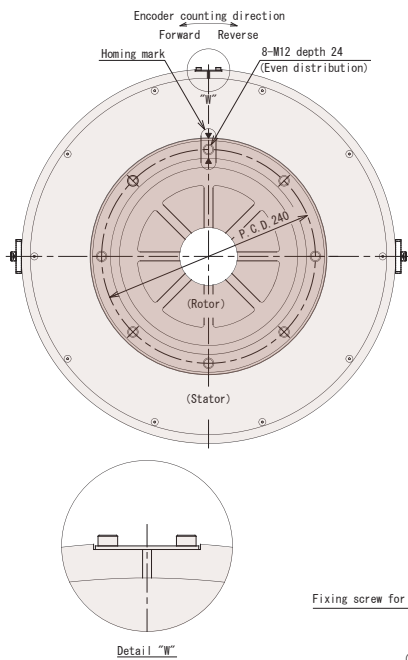
\*1 要以 $\phi 50$ 为标准,对电源连接器的面板导入/导出用冲孔直径进行加工。

\*2 外周为铸件表面(有斜度)。

马达类型	A	B	C	D	E	F	G
DD400-150-LS	260	154	150	4	0.04	152.9	0.7
DD400-150-LSP5	259.8	153.8	149.8	3.8	0.005	152.7	0.5
DD400-150-LSP3	259.8	153.8	149.8	3.8	0.003	152.7	0.5

### ○ DD400-200-LS(P5/P3)

DD40-622L02CNN(-P/-P3)



\*1 要以 $\phi 50$ 为标准,对电源连接器的面板导入/导出用冲孔直径进行加工。

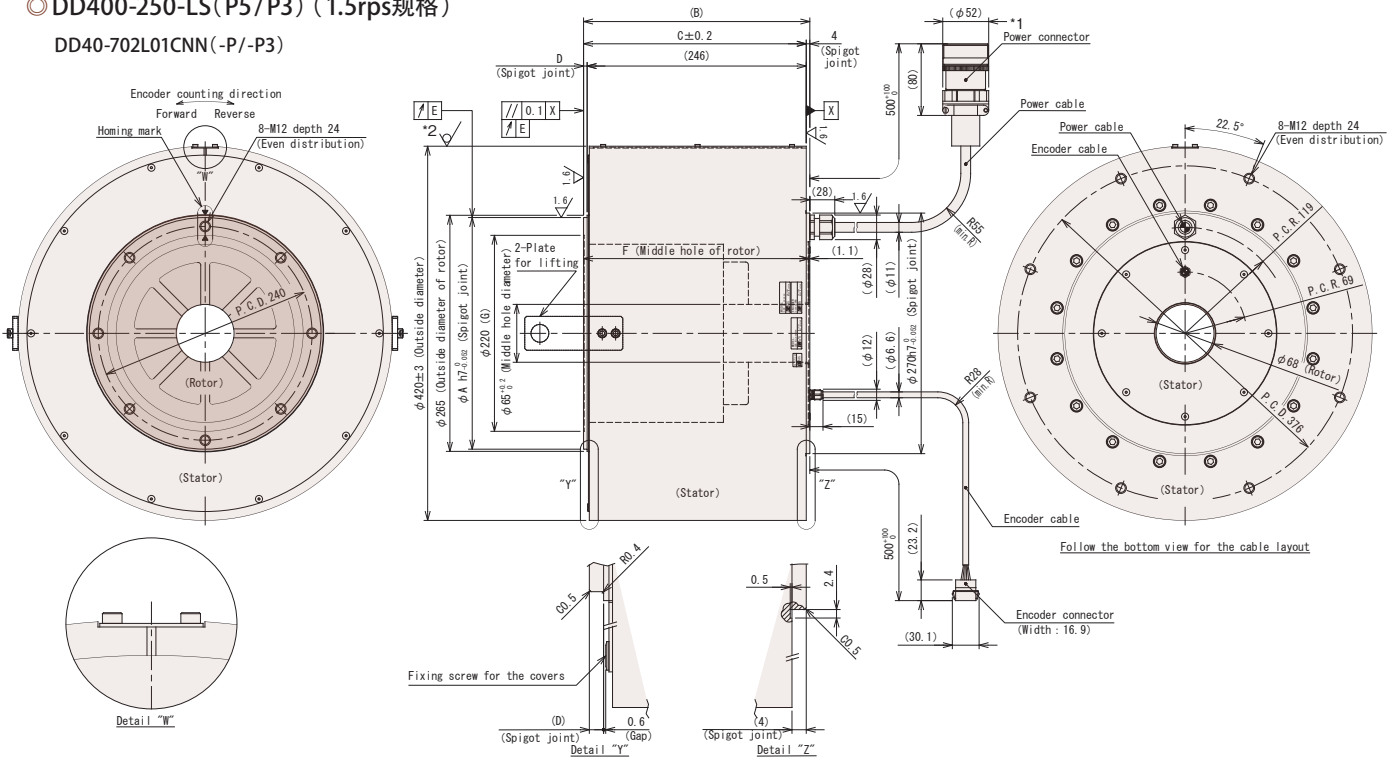
\*2 外周为铸件表面(有斜度)。

马达类型	A	B	C	D	E	F	G
DD400-200-LS	260	204	200	4	0.04	202.9	0.7
DD400-200-LSP5	259.8	203.8	199.8	3.8	0.005	202.7	0.5
DD400-200-LSP3	259.8	203.8	199.8	3.8	0.003	202.7	0.5

## ■ $\tau$ DISC DD-s系列 外形图

### ○ DD400-250-LS(P5/P3) (1.5rps规格)

DD40-702L01CNN(-P/-P3)



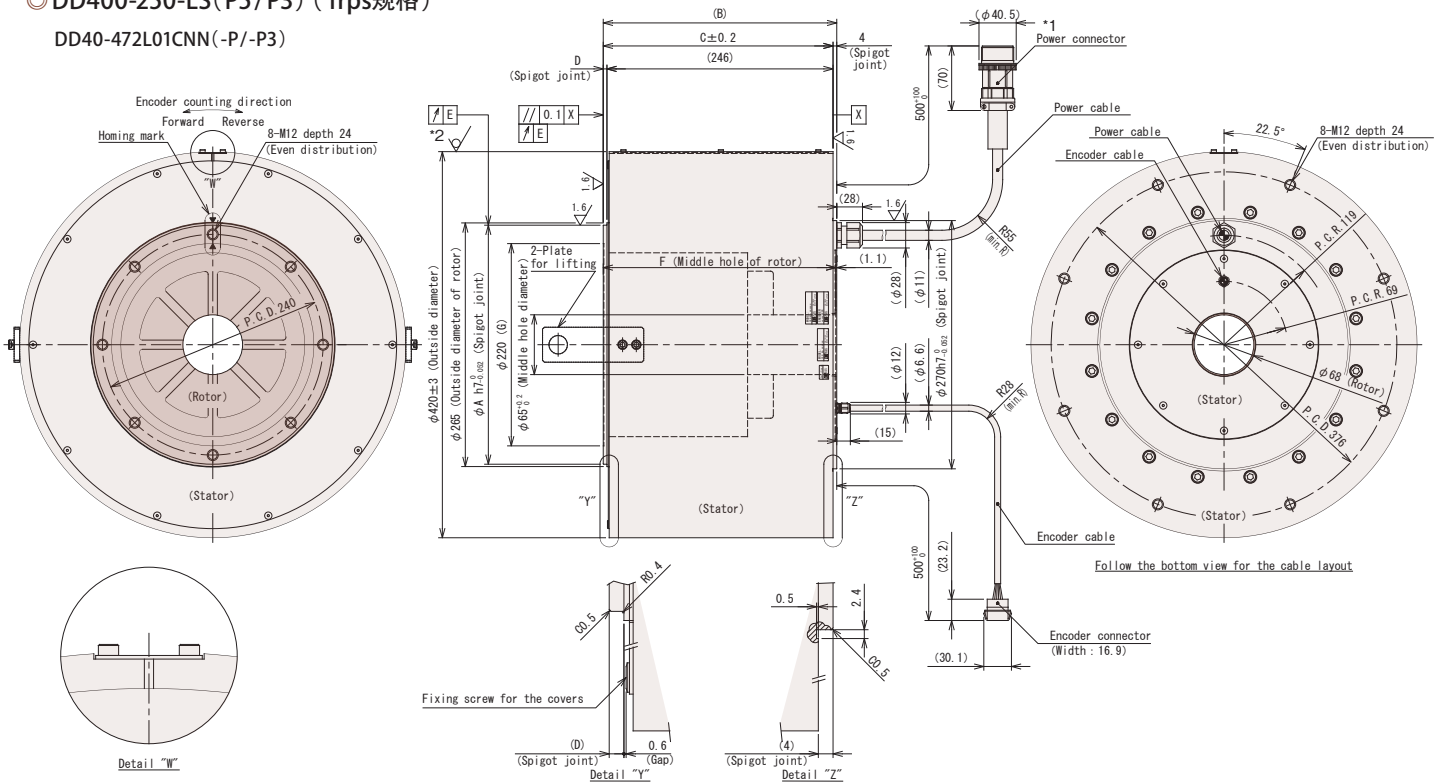
\*1 要以 $\phi 75$ 为标准,对电源连接器的面板导入/导出用冲孔直径进行加工。

\*2 外周为铸件表面(有斜度)。

马达类型	A	B	C	D	E	F	G
DD400-250-LS (1.5rps规格)	260	254	250	4	0.04	252.9	0.7
DD400-250-LSP5 (1.5rps规格)	259.8	253.8	249.8	3.8	0.005	252.7	0.5
DD400-250-LSP3 (1.5rps规格)	259.8	253.8	249.8	3.8	0.003	252.7	0.5

### ○ DD400-250-LS(P5/P3) (1rps规格)

DD40-472L01CNN(-P/-P3)



\*1 要以 $\phi 50$ 为标准,对电源连接器的面板导入/导出用冲孔直径进行加工。

\*2 外周为铸件表面(有斜度)。

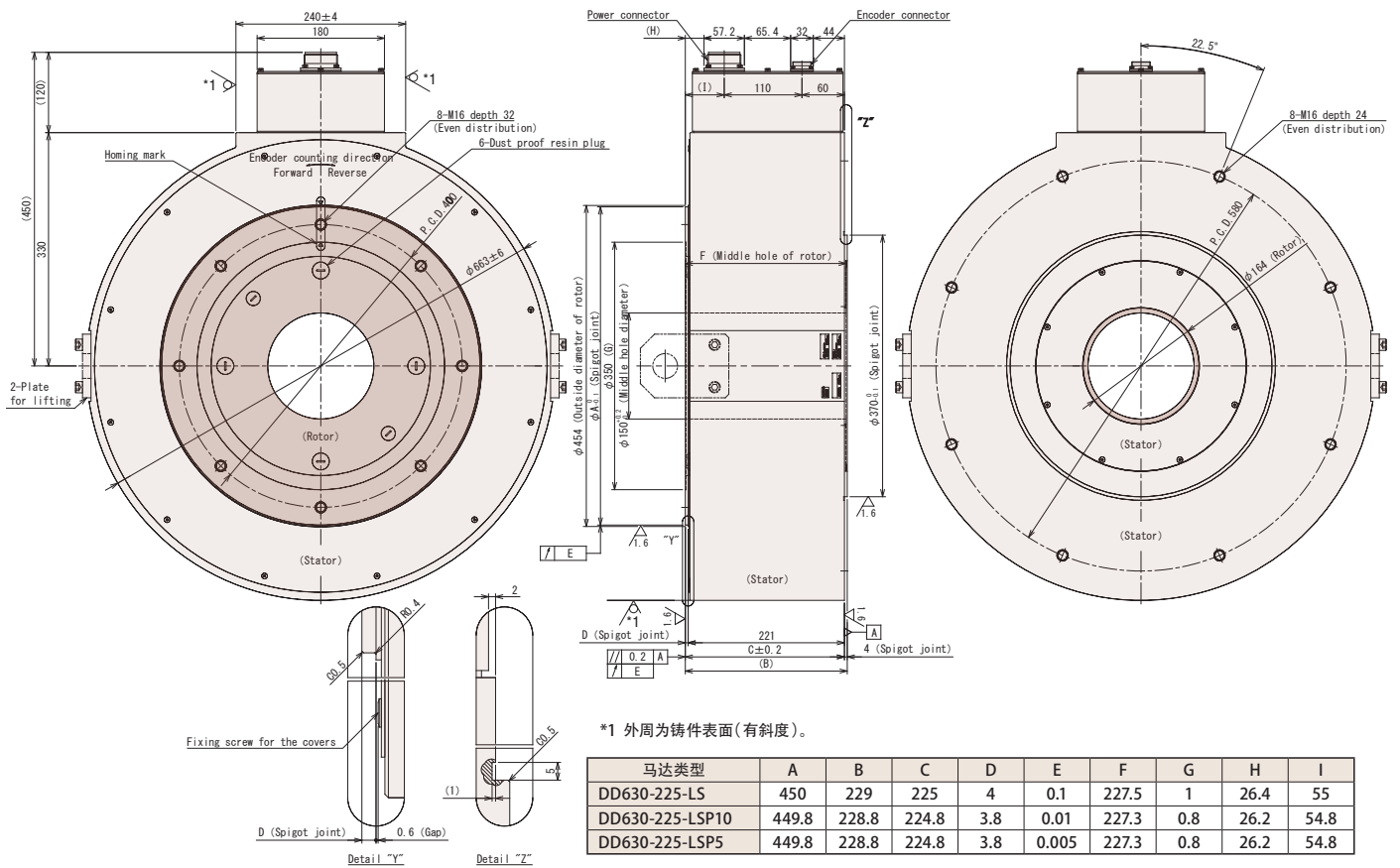
马达类型	A	B	C	D	E	F	G
DD400-250-LS (1rps规格)	260	254	250	4	0.04	252.9	0.7
DD400-250-LSP5 (1rps规格)	259.8	253.8	249.8	3.8	0.005	252.7	0.5
DD400-250-LSP3 (1rps规格)	259.8	253.8	249.8	3.8	0.003	252.7	0.5



# ■ $\tau$ DISC DD-s系列 外形图

○ DD630-225-LS(P10/P5)

DD63-123L01CNN(-P/-P5)



马达类型	A	B	C	D	E	F	G	H	I
DD630-225-LS	450	229	225	4	0.1	227.5	1	26.4	55
DD630-225-LSP10	449.8	228.8	224.8	3.8	0.01	227.3	0.8	26.2	54.8
DD630-225-LSP5	449.8	228.8	224.8	3.8	0.005	227.3	0.8	26.2	54.8